

в любом случае  $\gamma = \frac{cR \cos \angle C}{2S}$ , а так как  $\cos \angle C = \frac{a^2 + b^2 - c^2}{2ab}$ ,  
 $R = \frac{abc}{4S}$ ,  $S = rp$ , то  

$$\gamma = \frac{c^2(b^2 + a^2 - c^2)}{16p^2r^2}.$$

Аналогично находятся  $\alpha$  и  $\beta$ .  
 Таким образом,

$$O = \left( \frac{a^2(b^2 + c^2 - a^2)}{16p^2r^2}; \frac{b^2(a^2 + c^2 - b^2)}{16p^2r^2}; \frac{c^2(b^2 + a^2 - c^2)}{16p^2r^2} \right).$$

**Траектория центра тяжести**

Напомним, что *центром тяжести*, или *центроидом* треугольника, называется точка пересечения его медиан  $M$ . Поскольку прямые, соединяющие центр тяжести с вершинами, разрезают треугольник на три равновеликих треугольника, барицентрические координаты точки  $M$  равны  $(1/3; 1/3; 1/3)$ .

Подставляя координаты точек  $I, O, M$  в формулу (1), получаем после вычислений

$$IM^2 = (5r^2 + p^2 - 16Rr)/9,$$

$$OM^2 = (9R^2 + 8Rr + 2r^2 - 2p^2)/9.$$

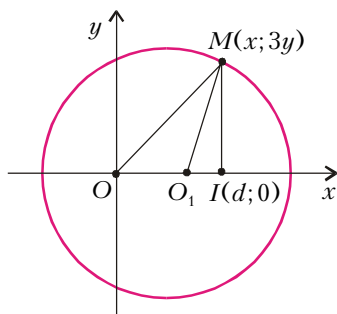


Рис. 5

Введем систему декартовых координат с центром в точке  $O$  и осью абсцисс, направленной вдоль прямой  $OI$  (рис.5), так что точка  $I$  имеет координаты  $(d; 0)$ . Исключив из выписанных соотношений  $p^2$ , получим уравнение

$$2IM^2 + OM^2 = \frac{3R^2 - 8Rr + 4r^2}{3}. \quad (2)$$

Пусть  $(x; y)$  – декартовы координаты точки  $M$ . Тогда

$$OM^2 = x^2 + y^2,$$

$$IM^2 = (x - d)^2 + y^2.$$

Подставим эти выражения в уравнение (2) и преобразуем его к виду

$$\left(x - \frac{2}{3}d\right)^2 + y^2 = \rho^2,$$

$$\text{где } \rho = \left(\frac{R - 2r}{3}\right)^2.$$

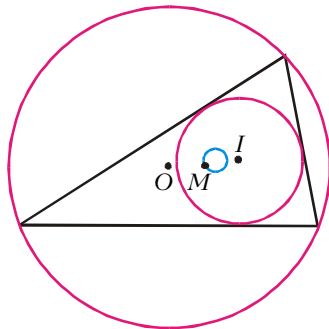


Рис. 6

Это уравнение окружности радиуса  $\frac{R - 2r}{3}$  с центром в точке  $O_1$ , делящей отрезок  $OI$  в отношении 2:1 (рис.6).

**Одно геометрическое место точек**

В предыдущем пункте нам пришлось встретиться с геометрическим местом точек  $M$ , для которых  $2IM^2 + OM^2 = \text{const}$ , где  $I$  и  $O$  – фиксированные точки. Точно так же находится геометрическое место точек  $X$ , для которых

$$k_1IX^2 + k_2OX^2 = m^2,$$

где  $I$  и  $O$  – данные точки,  $k_1, k_2$  – числа, а  $m$  – данный отрезок.

В самом деле, пусть  $(x; y)$  – координаты точки  $X$ , тогда

$$OX^2 = x^2 + y^2,$$

$$IX^2 = (x - d)^2 + y^2.$$

По условию,

$$x^2 - \frac{2k_1dx}{k_1 + k_2} + y^2 = \frac{m^2 - k_1d^2}{k_1 + k_2},$$

или (если  $k_1 + k_2 \neq 0$ )

$$\left(x - \frac{k_1d}{k_1 + k_2}\right)^2 + y^2 = U.$$

Отсюда видно, что при  $U > 0$  получается окружность с центром  $O_1\left(\frac{k_1d}{k_1 + k_2}; 0\right)$ ; при  $U = 0$  – точка  $O_1$ ; при  $U < 0$  – пустое множество, при этом точка  $O_1$  лежит на прямой  $OI$ . Если же  $k_1 + k_2 = 0$ , то геометрическим местом точек  $X$  является прямая, перпендикулярная прямой  $OI$ .

**Траектория ортоцентра**

*Ортоцентр*  $H$ , т.е. точка пересечения высот треугольника, имеет барицентрические координаты

$$(c^2 + a^2 - b^2)(a^2 + b^2 - c^2)/(16p^2r^2),$$

$$(c^2 + b^2 - a^2)(a^2 + b^2 - c^2)/(16p^2r^2),$$

$$(c^2 + a^2 - b^2)(c^2 + b^2 - a^2)/(16p^2r^2).$$

Однако для определения траектории ортоцентра удобнее воспользоваться теоремой Эйлера, утверждающей, что точки  $H, M$  и  $O$  лежат на одной прямой (прямая Эйлера), причем  $HM = 2MO$ . Поскольку  $M$  движется по окружности, а точка  $O$  неподвижна, то точка  $H$  тоже движется по окружности, гомотетичной окружности, по которой движется центр тяжести, с коэффициентом 3 (рис.7).

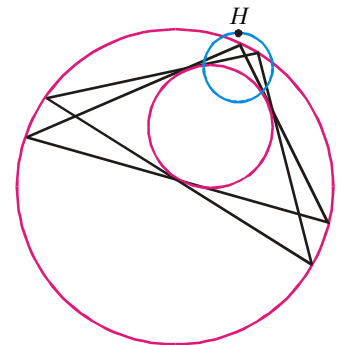


Рис. 7

**Упражнение 6.** Докажите формулу для барицентрических координат ортоцентра и, пользуясь условиями принадлежности трех точек одной прямой, докажите теорему Эйлера.

**Точка Жергонна**

*Точкой Жергонна* называется точка  $G$  пересечения отрезков, соединяющих вершины треугольника с точками касания вписанной окружности (рис.8). Ее барицентрические координаты –

$$(p - b)(p - c)/(r^2 + 4Rr),$$

$$(p - a)(p - c)/(r^2 + 4Rr), (p - b)(p - a)/(r^2 + 4Rr).$$

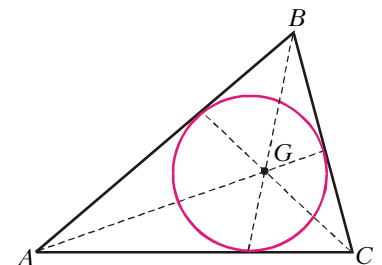


Рис. 8